

2019首届全国大学生智能机电系统创新设计大赛决赛资格名单（排名不分先后）

序号	组别	作品名称	学校	负责人姓名
1	智能机电系统创新设计	智能立体车库	重庆机电职业技术大学	朱文杰
2		用于脑卒中患者的气动上肢康复外骨骼	郑州轻工业大学	姚祖余
3		可视化儿童数学教学系统	北京理工大学	王丁涵
4		密闭空间爆燃事故瞬态灭火系统	北京理工大学	周子清
5		图书馆智能还书分拣运输系统	黑龙江科技大学	孙松林
6		小型水面垃圾清理机器人	吕梁学院	李戴园
7		植保无人机自动配药机械	山西农业大学	李林军
8		智能排爆机器人	华北科技学院	蔡志民
9		不间断无人艇群河道水质监测系统	上海大学	胡鹏
10		基于模糊PID控制的智能护理成套设备	哈尔滨理工大学	周兴良
11		基于SLAM和深度学习的商场导盲场景机器人方案	华南师范大学	赖欣祥
12		智能软体协作机器人	五邑大学	严子豪
13		基于可编程点阵顶针的3D打印随形支撑系统	同济大学	白捷仁
14		铁轨巡检机器人	西安文理学院	罗浩天
15		医培宝——沉浸式微创手术机电一体化培训系统	重庆邮电大学	张书语
16		智能饮料瓶回收装置	青岛大学	孙召政
17		智能生态花园	铜陵学院	任明虎
18		基于摇篮结构的五轴加工平台设计与搭建	同济大学	张宗唯

19	轮履腿混合式移动侦察平台	北京理工大学	杨磊
20	太阳能光伏智能家居机器人	常熟理工学院	王传尚
21	基于OpenCV的智能静脉采血装置	河北工业大学	张君婷
22	多功能智能护理式轮椅	淮南师范学院	文世鹏
23	软体机器人康复手套	北京理工大学	杨帆
24	基于mach3的桌面式五轴联动数控铣床	郑州轻工业大学	陈铁鑫
25	基于脑机接口的单兵作战无人武器控制系统	北京航空航天大学	邢惠钧
26	基于风力俘能无线自供电结构健康监测系统	北京理工大学	周于蓓蓓
27	辅助型仿生机器人	济南大学	高海铭
28	基于人工智能技术的多向靶喷除草单元	东北农业大学	张瀚文
29	基于lrai的自动化生产线虚拟仿真设计	天津职业技术师范大学	王珠洁
30	基于esp32的智能输液监控系统	成都信息工程大学	徐艺豪
31	基于SFB柔性生产线的仿真项目设计	南京工程学院	吴润飞
32	智能制造虚拟仿真生产线控制系统设计	天津大学	余文锋
33	可调螺距螺旋桨桨叶重心测量及修正复合平台	江苏科技大学	孙高枕
34	面向柔性制造的新型自动锁螺丝机	五邑大学	邹观华
35	一种适应各种姿势的深井救援机器人	青岛大学	李杰
36	仿鳞翅目幼虫的多腔室气动软体爬行机器人	郑州轻工业大学	徐虎
37	开闭件密封间隙测量系统	东北大学秦皇岛分校	陈超
38	腿足型仿生灵巧鼠的设计与实现	北京理工大学	王宇轩

39	应用于复杂地形的无人机和无人车协作导航系统	东莞理工学院	李亮增
40	i-Circle自动绘画机器人	北京理工大学	李丹阳
41	无线温湿度智能控制系统	渤海大学	储欢
42	环境绿化师	兰州理工大学 技术工程学院	马文瑞
43	智能刹车降温系统	河北工程大学	张军利
44	手机壳个性化生产集加工检测一体的 自动化产线	东莞理工学院	辛永信
45	应用于低光强环境的动态视觉低延迟 无人机姿态追踪系统	东莞理工学院	许健宏
46	一种回旋梳齿立体车库	南昌航空大学	胡延丰
47	基于强化学习的机械臂作业规划	北京林业大学	梁嘉楠
48	zeal城市概念车	同济大学	丁诗聪
49	一种可调节的垂直轴阻力型风力机	青岛大学	王清正
50	“飞天工兵”智能空中作业机器人	北京理工大学	艾田付
51	基于行程放大机构的宏微压电驱动系 统	哈尔滨工业大学	陈方鑫
52	神经疾病动态智能测评分析系统	杭州电子科技大学	杨凯
53	面向装配作业的机器人演示编程项目	浙江大学	周忠祥
54	基于导管导丝协同操作球囊导管配合 输送的心脑血管介入手术机器人	北京理工大学	王凯迪
55	E-repair口袋生物3D打印机	上海大学	陈晨
56	柔性折纸机器人--一种尺蠖仿生型管 道机器人	山东大学	张路
57	智能机电系统	太原科技大学	李春霖
58	全自动热疲劳试验机	山东理工大学	孙世臣

研 究 生 组	59	仿生多自由度象鼻机器人	北京理工大学	郝颖
	60	带有双手力觉反馈的可穿戴式人机交互系统	东南大学	莫依婷
	61	IGV及物流管理系统设计	太原科技大学	温志宏
	62	TriChanger- 可重构多模式全地形移动机器人	国防科技大学	周发亮
	63	过氧化物检测仪	北京理工大学	李沫潮
	64	基于云端管理的智能回收机	兰州理工大学	魏晋
	65	基于主动感知烟雾源定位和嗅觉和追踪的嗅觉机器人	华中科技大学	谭波
	66	解魔方机器人	哈尔滨理工大学	张峰峰
	67	基于惯性传感器的上肢康复机器人运动轨迹规划与控制	青岛大学	陈密杰
	68	灯饰水晶吊坠自动串接流水线系统研制	杭州电子科技大学	冯凯
	69	基于仿生视网膜的高速识别跟踪系统	北京理工大学	闫雷
	70	地面/壁面可切换移动机器人	北京理工大学	梁鹏
	71	石油管道自动爬行焊接机器人	郑州轻工业大学	端木希睿
	72	基于深度学习和嵌入式系统的可预警智能头盔	沈阳理工大学	王兴
	73	火炮身管内膛膛线检测	中北大学	马叶琴
	74	面向智慧工地的预制构件仓储系统	沈阳建筑大学	褚跃
	75	套索传动机械臂与灵巧手智能控制研究	中国科学院大学	吴浩廷
	76	多智能体协作对抗系统-小型足球机器人	浙江大学	黄哲远
	77	仿人手触觉感知的纹理检测及触觉再现系统	东南大学	胡素芸
	78	智能餐饮—清拣机器人	哈尔滨工业大学	王润东

79	基于弹性表面的跳跃四足机器人的设计与控制	浙江大学	王博省
80	具有非合作行为协同检测、隔离与自主补偿功能的智能多机器人系统	北京理工大学	李俨
81	超轻型无人机光电吊舱的宏微复合机电创新设计	国防科技大学	申程
82	楼宇共享垃圾分类回收机器人	中国农业大学	杜楠楠
83	外骨骼手部可穿戴康复机器人	东南大学	赖健伟
84	自主移动感知单元	浙江大学	傅博
85	一种液控精量施肥播种机	石河子大学	杨洪坤
86	基于多传感器融合检测的全方向辅助步行器	沈阳工业大学	高亚天
87	Pioneer全向飞行机器人	西南交通大学	李斌斌
88	健步卫士-智能助行器	沈阳工业大学	衣虹宇
89	鹰眼无人机对地监视系统	四川大学	付道勇
90	中药饮片自动调剂系统	中国矿业大学	赵海明